



VALEURS DES FONCTIONS POUR L'APPLICATION

Client:		Date:	
Specification (Application):			
Type Convertisseur FRN F1 -		Option:	
Caractéristiques Moteur			
kW	rpm	A	V Cos φ=

F codes: Fonctions fondamentales

Code	Nom		Plage de réglage des données	Réglage usine	Valeurs actuelles
F00	Protection des données		0: Désactive la protection des données (La donnée du code de fonction peut être éditée.) 1: Active la protection des données	0	
F01	Commande de fréquence 1		0: Active les touches avec les flèches sur la console 1: Active l'entrée de tension sur la borne [12] (0 à 10V _{cc}) 2: Active l'entrée de courant sur la borne [C1] (4 à 20 mA _{cc}) 3: Autorise la somme des entrées de courant et de tension aux bornes [12] et [C1]. 5: Active l'entrée de tension sur la borne [V2] (0 à 10 V _{cc}) 7: Active le contrôle par la commande +VITE(UP) / -VITE (DOWN)	0	
F02	Commande de marche		0: Active les touches MARCHÉ/ARRÊT sur la console (sens de rotation du moteur à partir des bornes logiques [FWD] / [REV]) 1: Active la borne externe (FWD) ou (REV) 2: Active les touches MARCHÉ/ARRÊT sur la console (marche avant FWD) 3: Active les touches MARCHÉ/ARRÊT sur la console (marche arrière REV)	2	
F03	Fréquence maximale		25.0 à 120.0 Hz	50.0 Hz	
F04	Fréquence de base		25.0 à 120.0 Hz	50.0 Hz	
F05	Tension nominale à la fréquence de base		0: Génère une tension proportionnelle à la tension d'entrée. 80 à 240: Génère une tension commandée par l'AVR (pour la série 200 V) 160 à 500: Génère une tension commandée par l'AVR (pour la série 400 V)	400 V	
F07	Temps d'accélération 1		0.00 à 3600 s, Remarque : l'entrée de 0.00 annule le temps d'accélération et nécessite un démarrage externe en douceur.	20.0 s	
F08	Temps de décélération 1		0.00 à 3600 s, Remarque : l'entrée de 0.00 annule le temps de décélération et nécessite un arrêt externe en douceur.	20.0 s	
F09	Surcouple		0.0 à 20.0 % (pourcentage de la tension nominale à la fréquence de base (F05)) Remarque : ce réglage est effectif lorsque F37 = 0, 1, 3 ou 4.	Suivant la puissance du variateur	
F10	Relais électronique de surcharge thermique pour le moteur	Sélection des caractéristiques du moteur.	1: Pour les moteurs à usage général avec ventilateur intégré 2: Pour les moteurs entraînés par variateurs ou pour les moteurs à ventilation forcée	1	
F11		Niveau de détection de surcharge	0.00: Désactivé 1 à 135% du courant nominal (courant d'entraînement continu admissible) du moteur	100% du courant nominal du moteur	
F12		Constante de temps thermique	0.5 à 75.0 min	5 (jusqu'à 22 kW)	10 (30 kW ou plus)
F14	Mode de redémarrage après coupure momentanée de l'alimentation (Mode sélection)		0: Redémarrage désactivé (déclenchement immédiat) 1: Redémarrage désactivé (déclenchement après rétablissement de la tension d'alimentation) 3: Redémarrage activé (continue de fonctionner, pour les charges générales ou de grande inertie) 4: Redémarrage activé (redémarrage à la fréquence à laquelle la coupure électrique s'est produite, pour les charges générales) 5: Redémarrage activé (Redémarrage à la fréquence de départ, pour une charge de faible inertie)	0	
F15	Limitation de fréquence	Max.	0.0 à 120.0 Hz	70.0 Hz	
F16		Min.	0.0 à 120.0 Hz	0.0 Hz	



Code	Nom		Plage de réglage des données	Réglage usine	Valeurs actuelles
F18	Fréquence à l'origine (commande de fréquence 1)		-100.00 à 100.00 %	0.00 %	
F20	Freinage par injection de courant Continu	Fréquence de Début de freinage	0.0 à 60.0 Hz	0.0 Hz	
F21		Niveau de freinage	0 à 60 % (courant nominal de sortie du variateur interprété comme 100%)	0 %	
F22		Temps de freinage	0.00: Désactivé 0.01 : à 30.00 s	0.00 s	
F23	Fréquence de démarrage		0.1 à 60.0 Hz	0.5 Hz	
F25	Fréquence d'arrêt		0.1 à 60.0 Hz	0.2 Hz	
F26	Bruit du moteur	Fréquence de découpage	0.75 à 15 kHz (jusqu'à 22kW)** 0.75 à 10 kHz (entre 30 et 75 kW) 0.75 à 6 kHz (au-dessus de 90 kW)	15/10/6 kHz	
F27		Tonalité	0: Niveau 0 (inactif) 1: Niveau 1 2: Niveau 2 3: Niveau 3	0	
F29	Sortie analogique [FMA]	Mode sélection	0: Sortie tension (0 à 10 V _{cc}) 1: Sortie courant (4 à 20 mA _{cc})	0	
F30		Ajustement de la sortie	0 à 200 %	100 %	
F31		Fonction	Sélectionne l'une des fonctions suivantes à surveiller : 0: Fréquence de sortie 2: Courant de sortie 3: Tension de sortie 4: Couple de sortie 5: Facteur de charge 6: Puissance d'entrée 7: Valeur de retour PID (PV) 9: Tension du bus courant continu 10: Sortie analogique universelle 13: Sortie du moteur 14: Calibration de la sortie analogique (+10V _{cc} / 20 mA _{cc}) 15: Commande de procédé PID (SV) 16: Sortie du procédé PID (MV)	0	
F34	Sortie analogique [FMI]	Service	0 à 200 %: Ajustement de la sortie de tension	100 %	
F35		Fonction	Sélectionne l'une des fonctions suivantes à surveiller : 0: Fréquence de sortie 2: Courant de sortie 3: Tension de sortie 4: Couple de sortie 5: Facteur de charge 6: Puissance d'entrée 7: Valeur de retour PID (PV) 9: Tension du bus courant continu 10: Sortie analogique universelle 13: Sortie du moteur 14: Calibration de la sortie analogique (20 mA _{cc}) 15: Commande de procédé PID (SV) 16: Sortie du procédé PID (MV)	0	
F37	Sélection de la charge / surcouple automatique / fonctionnement automatique d'économie d'énergie		0: Charge du couple variable proportionnelle au carré de la vitesse 1: Charge du couple variable proportionnelle au carré de la vitesse (couple de démarrage plus élevé requis) 2: Surcouple automatique 3: Fonctionnement automatique d'économie d'énergie (charge du couple variable proportionnelle au carré de la vitesse) 4: Fonctionnement automatique d'économie d'énergie (charge du couple variable proportionnelle au carré de la vitesse (couple de démarrage plus élevé requis)) Remarque : appliquez ce réglage à une charge avec un temps d'accélération court 5: Fonctionnement automatique d'économie d'énergie (surcouple automatique) Remarque : appliquez ce réglage à une charge avec un temps d'accélération long	1	
F43	Limitation de courant	Mode sélection	0: désactivé (pas de limitation de courant active.) 1: activée à vitesse constante (désactivée pendant l'accélération et la décélération) 2: active pendant l'accélération et à vitesse constante	0	
F44		Niveau	20 à 120 (la donnée est interprétée comme le courant nominal de sortie du variateur correspondant à 100%)	110 %	

Les codes de fonctions ombrés correspondent aux codes réglés en usine, y compris dans le menu de réglage rapide



E codes: Fonctions de bornes d'extension

Code	Nom	Plage de réglage des données	Réglage usine	Valeurs actuelles	
E01	Affectation de commande à : [X1] [X2] [X3] [X4] [X5]	La sélection de la donnée du code de fonction affecte la fonction correspondante aux bornes [X1] à [X5] comme indiqué ci-dessous. Le paramétrage supérieur à 1000 entre parenthèses () indiqué ci-dessous affecte une entrée en logique négative à une borne. Dans le cas de (THR) e (STOP), 1009 et 1030 se réfère à une logique normale par contre 9 et 30 sont de logique négative.	6		
E02			7		
E03			8		
E04		0 (1000): Sélection d'une présélection de fréquence (SS1) 1 (1001): Sélection d'une présélection de fréquence (SS2) 2 (1002): Sélection d'une présélection de fréquence (SS4) 3 (1003): Sélection d'une présélection de fréquence (SS8) 6 (1006): Activation commande 3 fils (HLD) 7 (1007): Commande d'arrêt en roue libre (BX) 8 (1008): Réinitialisation alarme (RST) 9 (1009): Activation d'un défaut externe (THR) 11 (1011): Commutation des commandes de fréquence 2/1 (Hz2/Hz1) 13: Activation du freinage courant continu (DCBRK) 15: Basculement couplage direct / Variateur (50 Hz) (SW50) 16: Basculement couplage direct / Variateur (60 Hz) (SW60) 17 (1017): UP (commande +VITE fréquence de sortie) (UP) 18 (1018): DOWN (commande -VITE fréquence de sortie) (DOWN) 19 (1019): Autorisation d'écriture à partir de la console (donnée modifiable) (WE-KP) 20 (1020): Annulation mode régulateur PID (Hz/PID) 21 (1021): Commutation du fonctionnement normal/inverse (IVS) 22 (1022): Signal de blocage (IL) 24 (1024): Activation de la communication via l'interface RS485 ou du bus de terrain (option) (LE) 25 (1025): Entrée logique universelle (U-DI) 26 (1026): Sélection des caractéristiques de démarrage (STM) 30 (1030): Arrêt forcé (STOP) 33 (1033): Réinitialisation de l'intégrale PID et des composantes différentielles (PID-RST) 34 (1034): Maintien de la composante intégrale PID (PID-HLD) 35 (1035): Sélection du fonctionnement local (console) (LOC) 38 (1038): Autorisation de marche (RE) 39: Protection du moteur contre la condensation (DWP) 40: Validation Basculement couplage direct / Variateur (50 Hz) (ISW50) 41: Validation Basculement couplage direct / Variateur (60 Hz) (ISW60) 50 (1050): Efface la durée de commutation périodique (MCLR) 51 (1051): Active l'entraînement de la pompe (moteur 1) (MEN1) 52 (1052): Active l'entraînement de la pompe (moteur 2) (MEN2) 53 (1053): Active l'entraînement de la pompe (moteur 3) (MEN3) 54 (1054): Active l'entraînement de la pompe (moteur 4) (MEN4) 87 (1087): commute commandes de marche 2/1 (FR2/FR1) 88: marche avant 2 (FWD2) 89: marche arrière 2 (REV2)	11		
E05			35		
			Remarque : Dans le cas de (THR) et de (STOP), les données (1009) et (1030) correspondent à une logique normale, et "9" et "30" à une logique négative, respectivement.		
E14	Temps d'accélération (Présélection Fréquence et +Vite (UP) / -Vite (DOWN))		0.00 à 3600 s	20.00	
E15	Temps de décélération (Présélection Fréquence et +Vite (UP) / -Vite (DOWN))				



Code	Nom		Plage de réglage des données	Réglage usine	Valeurs actuelles
E20	Affectation de commande à:		La sélection de la donnée du code de fonction affecte la fonction correspondante aux bornes [Y1] à [Y3], [Y5A/C] et [30A/B/C] comme indiqué ci-dessous. Le paramétrage supérieur à 1000 entre parenthèses () indiqué ci-dessous affecte une entrée en logique négative à une borne	0	
E21	[Y1]	1			
E22	[Y2]	2			
E24	[Y3]				
E27	[Y5A/C]	[30A/B/C]	0 (1000): Marche du variateur de vitesse (RUN) 1 (1001): Consigne fréquence atteinte (FAR) 2 (1002): Détection du seuil de fréquence (FDT) 3 (1003): Défaut Sous-tension détectée (variateur arrêté) (LU) 5 (1005): Limitation de la sortie du variateur de vitesse (IOL) 6 (1006): Redémarrage automatique après coupure momentanée de l'alimentation (IPF) 7 (1007): Avertissement précoce de surcharge du moteur (OL) 10 (1010): Variateur de vitesse prêt à fonctionner (RDY) 11: Basculement couplage direct / Variateur (commutation alimentation directe moteur) (SW88) 12: Basculement couplage direct / Variateur (commutation primaire – alimentation variateur) (SW52-2) 13: Basculement couplage direct / Variateur (commutation secondaire – variateur/moteur) (SW52-1) 15 (1015): Commutation contacteur CM alimentation variateur (AX) 25 (1025): Ventilateur de refroidissement en fonctionnement (FAN) 26 (1026): Réinitialisation automatique (TRY) 27 (1027): Sortie logique universelle (U-DO) 28 (1028): Avertissement précoce de surchauffe du refroidisseur (OH) 30 (1030): Alarme de durée d'utilisation (LIFE) 33 (1033): Perte de commande détectée (REF OFF) 35 (1035): Marche du variateur de vitesse (fréquence de démarrage ou en dessous) (RUN2) 36 (1036): Commande de prévention de surcharge (OLP) 37 (1037): Dépassement seuil courant sortie (surcharge) (ID) 42 (1042): Alarme PID (PID-ALM) 43 (1043): Commande PID en fonctionnement (PID-CTL) 44 (1044): Arrêt du moteur dû à un faible débit PID en fonctionnement (PID-STP) 45 (1045): Faible couple de sortie détecté (U-TL) 54 (1054): Variateur de vitesse en fonctionnement à distance (RMT) 55 (1055): Validation commande marche (RE) activée (AX2) 56 (1056): Surchauffe du moteur détectée (PTC) (THM) 59 (1059): Absence signal C1 détectée (C1OFF) 60 (1060): Moteur 1 entraîné par variateur (M1_I) 61 (1061): Moteur 1 entraîné en direct (M1_L) 62 (1062): Moteur 2 entraîné par variateur (M2_I) 63 (1063): Moteur 2 entraîné en direct (M2_L) 64 (1064): Moteur 3 entraîné par variateur (M3_I) 65 (1065): Moteur 3 entraîné en direct (M3_L) 67 (1067): Moteur 4 entraîné en direct (M4_L) 68 (1068): Avertissement précoce de commutation périodique (MCHG) 69 (1069): Signal de limitation pour la commande de pompe (MLIM) 87 (1087): Signal (FAR AND FDT) (FARFDT) 99 (1099): Sortie d'alarme (pour toute alarme) (ALM)	10	
E31	Détection de fréquence (FDT)	Niveau de détection	0.0 à 120.0 Hz	50.0 Hz	
E32		Hystérésis	0.0 à 120.0 Hz	1.0 Hz	
E34	Avertissement précoce de surcharge/ détection de courant	Niveau	0: (Désactivé) Valeur du courant de 1 à 150% du courant nominal du variateur	100% du courant nominal du moteur	
E35		Temporisateur	0.01 à 600.00 s	10.00	
E40	Coefficient A d'affichage PID		-999 à 0.00 à 999 ⁻¹	100	
E41	Coefficient B d'affichage PID		-999 à 0.00 à 999 ⁻¹	0.00	
E43	Moniteur DEL	Sélection de La fonction	0: Vitesse du moniteur (sélectionné par E48.) 3: Courant de sortie 4: Tension de sortie 8: Couple calculé 9: Puissance d'entrée 10: Commande de procédé PID (finale) 12: Valeur de retour PID 14: Sortie PID 15: Facteur de charge 16: Sortie du moteur 17: Entrée analogique	0	



Code	Nom		Plage de réglage des données	Réglage usine	Valeurs actuelles
E45	Moniteur LCD (avec clavier multifonctions TP) G1 uniquement	Sélection de la fonction	0: État de marche, sens de rotation et guide de fonctionnement 1: Bar graphes fréquence de sortie, courant et couple calculé	0	
E46		Sélection de la langue	0: Japonais 1: Anglais 2: Allemand 3: Français 4: Espagnol 5: Italien	1	
E47		Commande de contraste		0 (min.) à 10 (max.)	5
E48	Moniteur DEL	Données vitesse	0: Fréquence de sortie 3: Vitesse du moteur en t/min 4: Vitesse de l'arbre de charge en t/min 7: Affichage de la vitesse en %	0	
E50	Coefficient pour l'indication de la vitesse		0.01 à 200.00	30.00	
E51	Coefficient d'affichage pour l'entrée de la donnée Watt-heure		0.000: (annulation / réinitialisation) 0.001 à 9999	0.010	
E52	Console (menu mode d'affichage)		0: Affichage menus édition des données (menus #0, #1 et #7) 1: Affichage menus contrôle des données (menus #2 et #7) 2: Affichage complet des menus (menus #0 à #7)	0	
E61	Entrée analogique (sélection)	[12]	Affectation de la donnée aux bornes [12], [C1] et [V2] comme indiqué ci-dessous.	0	
E62		[C1]	0: aucune 1: Commande de fréquence auxiliaire 1 2: Commande de fréquence auxiliaire 2	0	
E63		[V2]	3: Commande 1 de procédé PID 5: Valeur de retour PID 20: Moniteur d'entrée analogique	0	
E64	Sauvegarde fréquence de consigne		0: Sauvegarde automatique (lors de la mise hors tension) 1: Sauvegarde en appuyant sur la touche FUNC/DATA	0	
E65	Détection de perte de commande	Niveau	0: décélère jusqu'à l'arrêt 20 à 120 % 999: Désactivé	999	
E80	Détection d'un couple faible	Niveau de détection	0 à 150 %	20 %	
E81		Temporisateur	0.01 à 600.00 s	20.00	
E98	Affectation de commande à: [FWD]		La sélection de la donnée du code de fonction affecte la fonction correspondante aux bornes [FWD] et [REV] comme indiqué ci-dessous. Le paramétrage supérieur à 1000 entre parenthèses () indiqué ci-dessous attribue une entrée en logique négative à une borne. Dans le cas de (THR) e (STOP), 1009 et 1030 se réfère à une logique normale par contre 9 et 30 sont de logique négative. 0 (1000): Sélection d'une présélection de fréquence (SS1) 1 (1001): Sélection d'une présélection de fréquence (SS2) 2 (1002): Sélection d'une présélection de fréquence (SS4) 3 (1003): Sélection d'une présélection de fréquence (SS8) 6 (1006): Activation commande 3 fils (HLD) 7 (1007): Commande d'arrêt en roue libre (BX) 8 (1008): Réinitialisation alarme (RST) 9 (1009): Activation d'un défaut externe (THR) 11 (1011): Commutation des commandes de fréquence 2/1 (Hz2/Hz1) 13: Activation du freinage courant continu (DCBRK) 15: Basculement couplage direct / Variateur (50 Hz) (SW50) 16: Basculement couplage direct / Variateur (60 Hz) (SW60) 17 (1017): UP (commande +VITE fréquence de sortie) (UP) 18 (1018): DOWN (commande -VITE fréquence de sortie) (DOWN) 19 (1019): Autorise l'écriture à partir de la console (Donnée modifiable) (WE-KP) 20 (1020): Annulation mode régulateur PID (Hz/PID) 21 (1021): Commutation du fonctionnement normal/inverse (IVS) 22 (1022): Signal de blocage (IL) 24 (1024): Activation de la communication via l'interface RS485 ou du bus de terrain (option) (LE) 25 (1025): Entrée logique universelle (U-DI) 26 (1026): Sélection des caractéristiques de démarrage (STM) 30 (1030): Arrêt forcé (STOP) 33 (1033): Réinitialisation de l'intégrale PID et des composantes Différentielles (PID-RST) 34 (1034): Maintien de la composante intégrale PID (PID-HLD) 35 (1035): Sélection du fonctionnement local (console) (LOC) 38 (1038): Autorisation de marche (RE) 39: Protection du moteur contre la condensation (DWP) 40: Validation Basculement couplage direct / Variateur (50 Hz) (ISW50) 41: Validation Basculement couplage direct / Variateur (60 Hz) (ISW60) 50 (1050): Efface la durée de commutation périodique (MCLR) 51 (1051): Active l'entraînement de la pompe (moteur 1) (MEN1) 52 (1052): Active l'entraînement de la pompe (moteur 2) (MEN2) 53 (1053): Active l'entraînement de la pompe (moteur 3) (MEN3) 54 (1054): Active l'entraînement de la pompe (moteur 4) (MEN4) 87 (1087): Commutation des commandes de marche 2/1 (FR2/FR1) 88: Marche avant 2 (FWD2) 89: Marche arrière 2 (REV2) 98: Marche avant (FWD) 99: Marche arrière (REV) Remarque : Dans le cas de (THR) et de (STOP), les données (1009) et (1030) correspondent à une logique normale, et "9" et "30" à une logique négative, respectivement	98	
E99	[REV]				99



C codes: Fonctions de commande de fréquence

Code	Nom		Plage de réglage des données	Réglage usine	Valeurs actuelles
C01	Saut de fréquence	1	0.0 à 120.0 Hz	0.0 Hz	
C02		2		0.0 Hz	
C03		3		0.0 Hz	
C04		Largeur	0.0 à 30.0 Hz	3.0 Hz	
C05	Préselection de fréquence	1	0.00 à 120.00 Hz	0.00 Hz	
C06		2		0.00 Hz	
C07		3		0.00 Hz	
C08		4		0.00 Hz	
C09		5		0.00 Hz	
C10		6		0.00 Hz	
C11		7		0.00 Hz	
C12		8		0.00 Hz	
C13		9		0.00 Hz	
C14		10		0.00 Hz	
C15		11		0.00 Hz	
C16		12		0.00 Hz	
C17		13		0.00 Hz	
C18		14		0.00 Hz	
C19		15		0.00 Hz	
C30	Commande de fréquence 2		0: Active les touches avec les fleches sur la console 1: Active l'entrée de tension sur la borne [12] (0 à 10V _{cc}) 2: Active l'entrée de courant sur la borne [C1] (4 à 20 mA _{cc}) 3: Autorise la somme des entrées de courant et de tension aux bornes [12] et [C1]. 5: Active l'entrée de tension sur la borne [V2] (0 à 10 V _{cc}) 7: Active le contrôle par la commande +VITE(UP) / -VITE (DOWN)	2	
C32	Ajustement de l'entrée analogique pour [12]	Gain	0.00 à 200.00 %	100.0 %	
C33		Constante de temps du filtre	0.00 à 5.00 s	0.05 s	
C34		Point de référence du gain	0.00 à 100.00 %	100.0 %	
C37	Ajustement de l'entrée analogique pour [C1]	Gain	0.00 à 200.00 %	100.0 %	
C38		Constante de temps du filtre	0.00 à 5.00 s	0.05 s	
C39		Point de référence du gain	0.00 à 100.00 %	100.0 %	
C42	Ajustement de l'entrée analogique pour [V2]	Gain	0.00 à 200.00 %	100.0 %	
C43		Constante de temps du filtre	0.01 à 5.00 s	0.05 s	
C44		Point de référence du gain	0.00 à 100.00 %	100.0 %	
C50	Point de référence à l'origine (Commande de fréquence 1)		0.00 à 100.0 %	0.00%	
C51	Commande PID à l'origine 1	Valeur à l'origine	-100.0 à 100.00 %	0.00 %	
C52		Point de référence à l'origine	0.00 à 100.00 %	0.00 %	
C53	Sélection du fonctionnement normal/inverse (Commande de fréquence 1)		0: Fonctionnement normal 1: Fonctionnement inverse	0	



P codes: Paramètres du moteur

Code	Nom	Plage de réglage des données	Réglage usine	Valeurs actuelles
P01	Moteur	Nombre de pôles	2 à 22	4
P02		Capacité nominale	0.01 à 1000 kW (si le code de fonction P99 est 0, 3 ou 4.) 0.01 à 1000 HP (si le code de fonction P99 est 1.)	Capacité nominale du moteur
P03		Courant nominal	0.00 à 2000 A	Courant nominal du moteur standard Fuji
P04		Auto-adaptation	0: désactivée 1: activée (mesure %R1 et %X pendant que le moteur est à l'arrêt) 2: activée (mesure %R1 et %X pendant que le moteur est à l'arrêt et mesure le courant à vide en mettant en route automatiquement le moteur)	0
P06		Courant à vide	0.00 à 2000 A	valeur moteur standard Fuji
P07		R1 %	0.00 à 50.00 %	valeur moteur standard Fuji
P08		X %	0.00 à 50.00 %	valeur moteur standard Fuji
P99		Sélection du moteur	0: caractéristiques moteurs standard Fuji série 8 1: caractéristiques moteurs GE modèles HP 3: caractéristiques moteurs standard Fuji série 6 4: Autres moteurs	0

Les codes de fonctions ombrés correspondent aux codes réglés en usine, y compris dans le menu de réglage rapide



H codes: Fonctions haute performance

Code	Nom		Plage de réglage des données		Réglage usine	Valeurs actuelles
H03	Réinitialisation des données		0: Désactivée 1: Initialise toutes les données des codes de fonctions aux valeurs fixées en usine. 2: Initialise les paramètres du moteur		0	
H04	Réarmement automatique	Nombre de fois	0: Désactivé 1 à 10 fois		0 fois	
H05		Intervalle de réarmement	0.5 to 20.0 s		5.0 s	
H06	Commande marche/arrêt du ventilateur de refroidissement		0: Désactivée (toujours en marche) 1: activée (marche/arrêt possible)		0	
H07	Rampe d'accélération / de décélération		0: linéaire 1: courbe S (faible) 2: courbe S (forte) 3: curviligne		0	
H09	Sélection des caractéristiques de démarrage (Recherche automatique d'un ralentissement du moteur)		0: Désactivée 3: activée (suit la commande de marche, soit en avant, soit en arrière.) 4: activée (suit la commande de marche, en avant et en arrière.) 5: activée (suit la commande de marche, inversement en avant et en arrière.)		0	
H11	Mode de décélération (DEC)		0: Décélération normale 1: Débrayage jusqu'à l'arrêt		0	
H12	Limitation de surintensité instantanée		0: Désactivé 1: activée		1	
H13	Mode de redémarrage après coupure momentanée de l'alimentation	Temps de redémarrage	Mode de redémarrage après coupure momentanée de l'alimentation		Dépend de la capacité du variateur	
H14		Chute de fréquence	0.00: réglage du temps de décélération 0.01: à 100.00 Hz/s 999: suit la commande de limitation de courant		999	
H15		u de marche continue	série 200 V : 200 à 300 V _{cc} série 400 V : 400 à 600 V _{cc}		235 V _{cc} 470 V _{cc}	
H16		Durée de coupure momentanée d'alimentation admissible	0.0 à 30.0 s 999: Le temps le plus long est automatiquement déterminé par le variateur		999	
H17	Sélection des caractéristiques de démarrage (fréquence pour le ralentissement du moteur)		0.0 à 120.0 Hz 999: harmonise à la fréquence maximum		999	
H26	Thermistance PTC	Mode sélection	0: Désactivé 1: activé (après la détection de (PTC), le variateur déclenche immédiatement et affiche le message <i>Oh4</i>) 2: activé (après la détection de (PTC), le variateur continue de marcher et le signal d'alarme (THM) est généré.)		0	
H27		Niveau	0.00 à 5.00 V _{cc}		1.60 V _{cc}	
H30	Fonction d'interface de communications (Mode sélection)		Commande de fréquence 0: F01/C30 1: interface RS485 2: F01/C30 3: interface RS485 4: interface RS485 (option) 5: interface RS485 (option) 6: F01/C30 7: interface RS485 8: interface RS485 (option)	Commande de marche F02 F02 interface RS485 interface RS485 F02 interface RS485 interface RS485 (option) interface RS485 (option) interface RS485 (option)	0	
H42	Capacité du condensateur du bus courant continu		Indication pour remplacer le condensateur du bus courant continu (0000 à FFFF : hexadécimale)		Réglé à l'envoi d'usine	
H43	Temps de marche cumulé du ventilateur de refroidissement		Indication du temps de marche cumulé du ventilateur de refroidissement pour le remplacement			
H47	Capacité initiale du condensateur du bus courant continu		Indication pour remplacer le condensateur du bus CC (0000 à FFFF : hexadécimale)			
H48	Temps de marche cumulé des condensateurs sur le circuit principal		Indication pour remplacer les condensateurs sur le circuit principal (0000 à FFFF : hexadécimale.) Peut être réinitialisé.			
H49	Sélection des caractéristiques de démarrage (Recherche automatique d'un ralentissement du moteur)		0.0 à 10.0 s		0.0 s	
H50	Courbe U/f non-linéaire	Fréquence	0.0: Annulation 0.1 à 120.0 Hz		0.0 Hz (22 kW ou moins) 5.0 Hz (30 kW ou plus)	
H51	Tension		0 à 240 V: Génère une tension commandée par l'AVR (pour la série 200 V) 0 à 500 V: Génère une tension commandée par l'AVR (pour la série 400 V)		0 (22 kW ou moins) 20 (30 kW ou plus pour la série 200V) 40 (30 kW ou plus pour la série 400V)	



Code	Nom		Plage de réglage des données		Réglage usine	Valeurs actuelles
H56	Temps de décélération pour l'arrêt forcé		0.00 à 3600 s		20.0 s	
H61	+Vite (UP) / -Vite (DOWN)		1 ou 3 : Affichage de la donnée sur l'afficheur LED du clavier en format décimal (pour chaque bit « 0 » pour désactivé, « 1 » pour active) Bit 0 : Dernière valeur de commande +Vite (UP) / -Vite (DOWN) après une commande RUN (préfixé à 1) Bit 1 : Présélection Fréquence et +Vite (UP) / -Vite (DOWN)		1 (Bit 0 = 1)	
H63	Limitation basse	Mode sélection	0: Limitation par F16 (limitation de fréquence : min.) et continue de fonctionner 1: si la fréquence de sortie devient inférieure à celle limitée par F16 (limitation de fréquence : min.), le moteur décélère jusqu'à l'arrêt.		0	
H64		Fréquence de limitation basse	0.0 (dépend de F16 (limitation de fréquence : basse)) 0.1 à 60.0 Hz		2.0 Hz	
H69	Décélération automatique		0: Désactivé 3: Activé (commande de la tension du bus courant continu à une valeur constante.)		0	
H70	Commande de prévention de surcharge		0.00: suit le temps de décélération spécifié par F08 0.01 : à 100.00 Hz/s 999: Désactivée		999	
H71	Caractéristiques de décélération		0: Désactivée 1: Activée		0	
H80	Gain pour la suppression de fluctuation du courant de sortie du moteur		0.00 à 0.40		0.10 pour 45 kW ou plus (série 200V) et pour 55 kW ou plus (série 400V) 0.20 pour 37 kW ou moins (série 200V) et pour 45 kW ou moins (série 400V)	
H86	réservé. *1		0 à 2		2 pour 45 kW ou plus (série 200V) et pour 55 kW ou plus (série 400V) 0 pour 37 kW ou moins (série 200V) et pour 45 kW ou moins (série 400V)	
H87	réservé. *1		25.0 à 120.0 Hz		25.0 Hz	
H88	réservé. *1		0 à 3 999		0	
H89	réservé. *1		0, 1		0	
H90	réservé. *1		0, 1		0	
H91	Détection absence signal C1		0.0 s: Désactivé 0.1-60.0 s: Temps détection absence signal C1		0.0 s	
H92	PI après coupure alimentation	Composante P : gain	0.000 à 10.000 fois 999 *1		999	
H93		Composante I: temps	0.010 à 10.000 s 999 *1		999	
H94	Temps de marche cumulé du moteur		Modifie ou réinitialise la donnée cumulée			
H95	Freinage par injection de courant continu (mode de réponse de freinage)		0: lent 1: rapide		1	
H96	Priorité touche STOP/Contrôle fonction de démarrage		touche STOP prioritaire	Contrôle fonction de démarrage	0	
			0: désactivée	désactivé		
H97	Effacer la donnée d'alarme		Le réglage de H97 à « 1 » efface la donnée d'alarme et retourne alors à zéro		0	
H98	Fonction de protection / de maintenance		0 à 63 : affiche donnée sur moniteur DEL de console en format décimal (dans chaque bit, « 0 » pour désactivé et « 1 » pour activé.) Bit 0 : diminue automatiquement la fréquence de découpage Bit 1 : détecte la perte de phase en entrée Bit 2 : détecte la perte de phase de sortie Bit 3 : sélectionne le critère d'évaluation de durée d'utilisation du condensateur du bus courant continu Bit 4 : évalue la durée d'utilisation du condensateur du bus courant continu Bit 5 : détecte verrouillage de ventilateur courant continu		19 (Bits 4, 1, 0 = 1 Bits 5, 3, 2 = 0)	

*1 Les codes de fonctions H86 à H90 sont affichés, mais ils sont réservés à des fabrications particulières. Sans que cela ne soit spécifié ailleurs, n'utilisez pas ces codes de fonctions.



J codes: Fonctions d'application

Code	Nom		Plage de réglage des données	Réglage usine	Valeurs actuelles
J01	Commande PID	Mode sélection	0: désactivée 1: activée (fonctionnement normal) 2: activée (fonctionnement inverse)	0	
J02		Consigne procédé	0: commande par les touches sur la console 1: Commande par l'entrée externe (borniers (I2), (C1), (V2)) 3: Utilisation des commandes +Vite (UP) / -Vite (DOWN) 4: Commande via l'interface de communications	0	
J03		P (gain)	0.000 à 30.000	0.100 fois	
J04		I (temps intégral)	0.0 à 3600.0 s	0.0 s	
J05		D (temps différentiel)	0.00 à 600.00 s	0.00 s	
J06		Filtre de retour	0.0 à 900.0 s	0.5 s	
J10		Anti-saturation d'intégrale	0 à 200 %	200 %	
J11		Sélection de sortie d'alarme	(Veuillez faire référence au manuel FRENIC-Eco)	0	
J12		Limite haute d'alarme (AH)	0 à 100 %	100 %	
J13		Limite basse d'alarme (AL)	0 à 100 %	0 %	
J15		Fréquence d'arrêt pour faible débit	0: désactivée 1 à 120 Hz	0	
J16		Temporisation pour faible débit	1 à 60 s	30 s	
J17		Fréquence de démarrage	0: désactivée 1 à 120 Hz	0	
J18		Limite haute de sortie du procédé PID	1 à 120 Hz 999: Dépend du réglage de F15	999	
J19		Limite haute de sortie du procédé PID	1 à 120 Hz 999: Dépend du réglage de F16	999	
J21		Protection contre la condensation	(Service) 1 à 50 %	1 %	
J22		Séquence commutation alimentation moteur directe/sortie variateur	0: Maintient le fonctionnement avec variateur (arrêt dû à l'alarme.) 1: Commute automatiquement sur un fonctionnement avec alimentation directe.	0	
J23		Départ commande stop bas débit (valeur de l'écart)	0 à 100 %	0 %	
J24		Départ commande stop bas débit (temps de départ)	0 à 60 s	0 s	
J25	Commande de pompe	Mode sélection	0: désactivée 1: Activée (fixe, entraînée par variateur) 2: Activée (flottant, entraînée par variateur)	0	
J26	Mode du moteur 1	0: désactivé (toujours arrêté) 1: activé 2: forcé sur alimentation directe	0		
J27	Mode du moteur 2		0		
J28	Mode du moteur 3		0		
J29	Mode du moteur 4		0		
J30	Ordre de commutation du moteur	0: fixé 1: automatiquement (temps de marche constant)	0		
J31	Mode d'arrêt du moteur	0: arrête tous les moteurs (entraînés par variateur et alimentation directe) 1: arrête le moteur entraîné par variateur uniquement (excl. état d'alarme) 2: arrête le moteur entraîné par variateur uniquement (incl. état d'alarme)	0		
J32	Temps de commutation périodique pour l'entraînement du moteur	0.0: Commutation désactivée 0.1 à 720.0 h: Plage de temps de commutation 999: Fixé à 3 minutes	0.0 h		
J33	Periodic switching signaling period	0.00 to 600.00 s	0.10 s		
J34	Démarrage séquence moteur entraîné par alimentation directe	Fréquence	0 à 120 999: Dépend du réglage de J18 (Ce code est utilisé pour évaluer quand il est nécessaire de faire démarrer ou non un moteur alimenté directement, en contrôlant la fréquence de sortie du moteur entraîné par le variateur.)	999	



Code	Nom		Plage de réglage des données		Réglage usine	Valeurs actuelles
J35		Durée	0.00 à 3600		0.00 s	
J36	Arrêt séquence moteur entraîné par alimentation directe	Fréquence	0 à 120 999: Dépend du réglage de J19 (Ce code est utilisé pour évaluer quand il est nécessaire de stopper ou non un moteur alimenté directement, en contrôlant la fréquence de sortie du moteur entraîné par le variateur.)		999	
J37		Durée	0.00 à 3600 s		0.00 s	
J38	Temps de délai du contacteur		0.01 à 2.00 s		0.10 s	
J39	Temps de commutation pour la séquence de démarrage du moteur (temps de décél.)		0.00: dépend du réglage de F08 0.01 à 3600 s		0.00 s	
J40	Temps de commutation pour la séquence d'arrêt du moteur (temps d'accél.)		0.00: dépend du réglage de F07 0.01 à 3600 s		0.00 s	
J41	Niveau de commutation moteur en service		0 à 100 %		0 %	
J42	Commutation Marche/Arrêt séquence moteur (zone morte)		0.0: désactivée 0.1 à 50.0 %		0.0 %	
J43	Fréquence de démarrage de la commande PID		0: désactivée 1 à 120 Hz 999: dépend du réglage de J36		999	
J44	Niveau de commutation moteur en service		0 : Dépend de la valeur configure en J41 1 à 100 %		0 %	
J45	Affectation du signal pour : (Pour la carte de sortie relais)	[Y1A/B/C]	La sélection de la donnée du code de fonction affecte la fonction correspondante aux bornes [Y1A/B/C], [Y2A/B/C], et [Y3A/B/C].		100	
J46		[Y2A/B/C]			100	
J47		[Y3A/B/C]			100	
			100: Dépend du réglage de E20 à E22 60 (1060):Montage du moteur 1, entraîné par variateur 61 (1061):Montage du moteur 1, alimenté en direct 62 (1062):Montage du moteur 2, entraîné par variateur 63 (1063):Montage du moteur 2, alimenté en direct 64 (1064):Montage du moteur 3, entraîné par variateur 65 (1065):Montage du moteur 3, alimenté en direct 67 (1067): Montage du moteur 4, alimenté en direct 68 (1068):Avertissement précoce de commutation périodique 69 (1069):Signal de limitation pour la commande de pompe	(M1_L) (M1_L) (M2_L) (M2_L) (M3_L) (M3_L) (M4_L) (MCHG) (MLIM)		
J48	Temps de marche cumulé du moteur	(Moteur 0)	Indication du temps de marche cumulé du moteur pour le remplacement		---	
J49		(Moteur 1)			---	
J50		(Moteur 2)			---	
J51		(Moteur 3)			---	
J52		(Moteur 4)			---	
J53	Nombre maximum cumulé de mises en marche des relais	[Y1A/B/C] à [Y3A/B/C]	L'indication du nombre maximale d'activation des contacts sur la carte relais ou des contacts intégrés dans le convertisseur		---	
J54		[Y1], [Y2], [Y3]			---	
J55		[Y5A], [30A/B/C]			L'affichage 1.000 signifie 1000 fois. Pour la carte de sortie relais Pour les contacts mécaniques intégrés	---
J93	Fréquence de départ PID (en service)		0 : Dépend de la valeur configure en J36 1 à 120 Hz		0 Hz	
J94	Fréquence de départ PID (hors service)		0 : Dépend de la valeur configure en J34 1 à 120 Hz		0 Hz	



y codes: Fonctions de communication

Code	Nom	Plage de réglage des données	Réglage usine	Valeurs actuelles
y01	Communication RS485 (standard)	Adresse de station	1 à 255	1
y02		Processus d'erreur de communications	0: déclenchement immédiat avec alarme <i>erB</i> 1: déclenchement avec alarme <i>erB</i> après fonctionnement pendant la période spécifiée par le temporisateur y03 2: réinitialisation pendant la période spécifiée par le temporisateur y03. Si la réinitialisation échoue, déclenchement et alarme <i>erB</i> . Si elle est effectuée, continue de marcher. 3: continue de marcher	0
y03		Temporisateur d'erreur	0.00 à 60.0 s	2.0 s
y04		Vitesse de transmission	0: 2400 bps 1: 4800 bps 2: 9600 bps 3: 19200 bps 4: 38400 bps	3
y05		Longueur des données	0: 8 bits 1: 7 bits	0
y06		Contrôle de parité	0: aucune 1: paire 2: impaire	0
y07		Bits d'arrêt	0: 2 bits 1: 1 bit	0
y08		Temps de détection d'erreur sans réponse	0 (pas de détection), 1 à 60	0
y09		Temps de latence de la réponse	0.00 à 1.00 s	0.01 s
y10		Sélection de protocole	0: Protocole Modbus RTU 1: protocole du logiciel de configuration FRENIC (protocole SX) 2: Protocole du variateur de vitesse Fuji à usage général 3: Metasys-N2 (disponible uniquement pour les produits expédiés en Asie (A) et en Europe(E))	1
y11	Communication RS485 (option)	Adresse de station	1 à 255	1
y12		Processus d'erreur de communications	0: déclenchement immédiat avec alarme <i>erP</i> 1: déclenchement avec alarme <i>erP</i> après fonctionnement pendant la période spécifiée par le temporisateur y13 2: réinitialisation pendant la période spécifiée par le temporisateur y13. Si la réinitialisation échoue, déclenchement et alarme <i>erP</i> . Si elle est effectuée, continue de marcher. 3: Continue de marcher	0
y13		Temporisateur du processus d'erreur	0.00 à 60.0 s	2.0 s
y14		Vitesse de transmission	0: 2400 bps 1: 4800 bps 2: 9600 bps 3: 19200 bps 4: 38400 bps	3
y15		Longueur des données	0: 8 bits 1: 7 bits	0
y16		Contrôle de parité	0: aucune 1: paire 2: impaire	0
y17		Bits d'arrêt	0: 2 bits 1: 1 bit	0
y18		Temps de détection d'erreur sans réponse	0: (pas de détection), 1: à 60 s	0
y19		Temps de latence de la réponse	0.00 à 1.00 s	0.01 s
y20		Sélection de protocole	0: Protocole Modbus RTU 2: Protocole du variateur de vitesse Fuji à usage général 3: Metasys-N2 (disponible uniquement pour les produits expédiés en Asie (A) et en Europe(E))	0
y98	Sélection type de liaison	Commande de fréquence	Commande de marche	
		0: Suit la donnée H30 1: Via bus de terrain (option) 2: Suit la donnée H30 3: Via bus de terrain (option)	Suit la donnée H30 Suit la donnée H30 Via bus de terrain (option) Via bus de terrain (option)	0
y99	Sélection fonction logiciel PC (LOADER)	Commande de fréquence	Commande de marche	
		0: Suit les données H30 et y98 1: Via interface RS485 (logiciel de configuration) 2: Suit les données H30 et y98 3: Via interface RS485 (logiciel de configuration)	Suit les données H30 et y98 Suit les données H30 et y98 Via interface RS485 (logiciel de configuration) Via interface RS485 (logiciel de configuration)	0



FRENIC-ECO